

TUTORATO 6

ESERCIZIO 1

Calcolare il determinante delle seguenti matrici (al valore del parametro $k \in \mathbb{R}$ quando presente).

$$1) A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -3 & 1/2 \end{pmatrix} \quad \det(A) = 1 - (-3) = 4$$

$$2) B = \begin{pmatrix} 6 & 8 \\ 5 & 1 \end{pmatrix} \quad \det(B) = 6 - 40 = -34$$

$$3) C = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -1 & -2 & -3 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \det C &= 1 \begin{vmatrix} -2 & -3 \\ 8 & 9 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} -1 & -3 \\ 7 & 9 \end{vmatrix} + 3 \begin{vmatrix} -1 & -2 \\ 7 & 8 \end{vmatrix} = \\ &= (-18 + 24) - 2(9 + 21) + 3(-8 + 14) = 6 - 24 + 18 = 0 \end{aligned}$$

NOTIAMO CHE SI POTEVA DIRE SUBITO CHE $\det C = 0$
in quanto C non ha rango MAX:

Infatti la prima e seconda riga sono una moltiplica
dell'altra. e il rango di una matrice è
non nullo se e solo se ha rango MAX.

$$\det D = \begin{vmatrix} 6 & k & 1 \\ 1 & 2 & k-1 \\ k & 0 & 2 \end{vmatrix}$$

$$\det D = 6 \begin{vmatrix} 2 & k-1 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} - k \begin{vmatrix} 1 & k-1 \\ k & 2 \end{vmatrix} = 6 \cdot 4 - k(2 - k^2 + k) \rightarrow (-2k) = k^3 - k^2 + 4k + 24$$

$$\det(A^T) = \det(A) = 4$$

$$\det(AB) = \det(A) \cdot \det(B) = 4 \cdot (-34) = -136$$

Esercizio 2

Calcolare utilizzando le notazioni dei cofattori l'inverso delle seguenti MATRICI

RICORDIAMO

$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} (\text{cof}(A))^t$$

$$1) A = \begin{pmatrix} 6 & 8 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \quad A^{-1} = -\frac{1}{10} \begin{pmatrix} 1 & -8 \\ -2 & 6 \end{pmatrix}$$

$$2) B = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 6 & -1/2 & 2 \\ 1 & 2 & 5 \end{pmatrix} \quad B^{-1} = \frac{2}{205} \begin{pmatrix} -13 & 11 & -1/2 \\ -28 & 1 & 14 \\ 35 & -6 & 5 \end{pmatrix}$$

$$3) C = \begin{pmatrix} 0 & k-1 & 0 \\ -1 & 0 & k-2 \\ k & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad k \in \mathbb{R}$$

$$\det C = (k-1)(k+k^2-k) \Rightarrow \text{e' invertibile} \Leftrightarrow k \neq 1$$

$$\text{e in questo caso } C^{-1} = \frac{1}{(k-1)(2+k^2-k)} \begin{pmatrix} 0 & 2-2k & k^2-2k+1 \\ k^2-k+2 & 0 & 0 \\ 0 & k^2-k & k-2 \end{pmatrix}$$

ES 3

verificare con un esempio che $\det(A+B) \neq \det(A) + \det(B)$

dim

Esempio: $\begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0 = \left(\begin{vmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{vmatrix} \right)$

ES 4

Si $A \in O_m(\mathbb{R}) \Leftrightarrow A^T A = A A^T = I_m$

In tal caso A è una matrice ortogonale $m \times m$ a coefficienti in \mathbb{R}

Si $O_m(\mathbb{R})$ (gruppo delle matrici ortogonali $m \times m$ a coefficienti in \mathbb{R})

1) Si dimostri che $\det(M) = \pm 1$

$$1 = \det(I_m) = \det(M^T \cdot M) = \det(M^T) \det(M) = (\det(M))^2$$

↓
se $M \in O_m(\mathbb{R})$

$\Rightarrow M^T = M^{-1}$

Da cui segue l'asserto

$O_m(\mathbb{R})$ non è un sottospazio vettoriale di

$M_m(\mathbb{R})$ poiché non contiene la matrice nulla

ES 5
Si calcoli determinante e rango delle
seguenti MAT.

$$1) A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 1 & 3 & 2 \\ 2 & 5 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\det(A) = 1 \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 5 & 3 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} = (9-10) - 2(3-4) = 1$$

$$\Rightarrow \det(A) \neq 0 \Rightarrow r(A) = 3$$

$$2) B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\det(B) = 0 \text{ poiché ha}$$

tutte righe nulle (me bastano
due affinché $\det(B) = 0$)

Smette sup. esp. che il rango è il numero di
righe linearmente indip.

Poiché le righe sono tutte linearmente dep.

$$\Rightarrow r(B) = 1$$

$$3) C = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -2 & 2 & 2 \\ 1 & -2 & -2 \end{pmatrix}$$

$$\det C = \begin{vmatrix} 2 & 2 \\ -1 & -1 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} -2 & 2 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} = 0 - 2(4-2) = 2$$

$$\Rightarrow r(C) = 3$$

$$4) D = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -1 \\ 2 & 4 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\det(D) = - \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} - 1 \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 4 - 7 = -3 \Rightarrow r(D) = 3$$

$$5) E = \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 \\ 2 & 0 & 2 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\det(E) = 2 \begin{vmatrix} -1 & -1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} + 2 \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} = 2 + (4 - 2) = 0$$

$$\Rightarrow r(E) < 3.$$

Inoltre notiamo che le prime due colonne sono L.I.V. $\Rightarrow r(E) \geq 2$

$$\Rightarrow r(E) = 2$$

Es 6

Determinare le le matrici dell'insieme per le quali sono invertibili e in tal caso calcolare l'inverso

sol

Per invertibili le matrici M ~~matrici~~ $\det(M) \neq 0$

\Rightarrow Per invertibili le matrici A, C, D

$$\bullet A^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -6 & 4 \\ 1 & 3 & -2 \\ -2 & -1 & 1 \end{pmatrix} \quad \bullet B^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 2 & 4 \\ 1 & -1 & -2 \\ -1 & 3 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\bullet D^{-1} = -\frac{1}{3} \begin{pmatrix} -2 & 1 & -2 \\ -2 & 2 & -1 \\ -4 & 7 & -5 \end{pmatrix}$$

ES 8

Stabilire se esiste sul parametro reale a ,
quale o quali valori di a rendono le matrici invertibili.

Se invertibile, trovare l'inversa, altrimenti calcolarne
il rango

$$1) A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & a \\ 3 & a & 1 \\ 1 & a & 1 \end{pmatrix}$$

$$\det(A) = 2a^2 - 4$$

\Rightarrow se $a \neq \pm\sqrt{2} \Rightarrow A$ è invertibile

e la sua inversa è

$$\begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{-1}{a^2-2} & \frac{-a+1}{2a^2-4} & \frac{3a-1}{2a^2-4} \\ \frac{a}{a^2-2} & \frac{-a+1}{2a^2-4} & \frac{a-6}{2a^2-4} \end{pmatrix}$$

Se invece $a = \pm\sqrt{2} \Rightarrow \det(A) = 0$ e A non è invertibile

$$2) B = \begin{pmatrix} 3 & 0 & a \\ a & a & 1 \\ 2 & 1 & a \end{pmatrix}$$

$$\det(B) = 2a^2 - 3$$

Se $a \neq \pm\sqrt{\frac{3}{2}} \Rightarrow B$ è invertibile e la sua inversa

$$\frac{1}{2a^2-3} \begin{pmatrix} a^2-1 & a & -a^2 \\ -a^2+2 & a & a^2 \\ -a & -3 & 3a \end{pmatrix}$$

Se invece $a = \pm\sqrt{\frac{3}{2}}$ si ha $\det(B) = 0$

$\Rightarrow B$ non è invertibile

$$3) C = \begin{pmatrix} a & 1 & 2 \\ 0 & a & a \\ 1 & 1 & a \end{pmatrix}$$

$$\det(C) = a(a-2)(a+1)$$

Se $a \neq 0, 2, -1$ allora C è invertibile e
la sua inversa

$$\begin{pmatrix} \frac{a-1}{a^2-a-2} & -\frac{1}{a^2+a} & -\frac{1}{-a^2-a-2} \\ \frac{2}{a^2-a-2} & \frac{a+2}{a^2+a} & -\frac{a}{a^2-a-2} \\ -\frac{a}{a^2-a-2} & -\frac{1}{a^2+a} & \frac{a}{a^2-a-2} \end{pmatrix}$$

Se $a = 0, 2, -1$ $r(C) = 2 \Rightarrow C$ non è invertibile

Esg

La V ha spazio vettoriale reale di dimensione 4.
e s.c. $B = \{u_1, u_2, u_3, u_4\}$ ne sua base.

Determinare la dimensia e una base del sottospazio

$$W \text{ di } V \text{ generato } v_1 = u_4 - u_3 + u_2$$

$$v_2 = 2u_4 + u_3 - u_4$$

$$v_3 = 2u_2 + 2u_3 + u_4 - u_3$$

Completare l'im. lineare dei vettori $\{v_1, v_2, v_3\}$
con una base di V .

Sol: Notiamo che

$$v_3 - 2v_1 = v_2 \quad \text{e che } v_1 \text{ e } v_2 \text{ sono indep.}$$

Quindi W ha dimensione due e $\{v_1, v_2\}$

è una base di W .

Per completare ad una base di V si osserva che
 v_1, v_2, u_3, u_4 sono i vettori

Esso

Soluzione ANNO 2016-2017, appello A Es 3