

## Geometria e algebra lineare 2

### Esercizi su isometrie

**Esercizio 1.** Scrivere la matrice che rappresenta nella base canonica di  $\mathbb{R}^3$  la riflessione rispetto al piano di equazione cartesiana  $x + y + 2z = 0$ .

**Esercizio 2.** In  $\mathbb{R}^n$  si considerino tre punti  $P_1, P_2, P_3$  tali che  $\|P_1\vec{P}_2\| = \|P_1\vec{P}_3\|$ . Dimostrare l'esistenza di un iperpiano  $H \subset \mathbb{R}^n$  tale che la riflessione rispetto ad  $H$  fissi  $P_1$  e scambi  $P_2$  e  $P_3$ .

**Esercizio 3.** Data una matrice ortogonale  $C \in O_n(\mathbb{R})$ , indichiamo con  $f_C : M_n(\mathbb{R}) \rightarrow M_n(\mathbb{R})$  il coniugio rispetto ad  $C$ , cioè  $f_C(A) := C^{-1}AC$ . Dimostrare che  $f_C$  è un'isometria di  $M_n(\mathbb{R})$  rispetto al prodotto scalare  $\varphi(A, B) = \text{tr}({}^tAB)$ .

**Esercizio 4.** Si dimostri che ogni matrice in  $O_2(\mathbb{R})$  è del tipo

$$R_\theta := \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \quad \text{oppure} \quad S_\theta := \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{pmatrix}.$$

Si descrivano geometricamente le applicazioni date dalle matrici  $R_\theta$  e  $S_\theta$ .

**Esercizio 5.** Sia  $V$  uno spazio vettoriale euclideo di dimensione dispari e sia  $T : V \rightarrow V$  un operatore unitario. Dimostrare che esiste un vettore  $v_0 \in V$  non nullo tale che  $T(T(v_0)) = v_0$ . Questa affermazione è ancora vera se  $V$  ha dimensione pari?

**Esercizio 6.** Scrivere l'unica affinità  $f : \mathbb{A}^2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{A}^2(\mathbb{R})$  tale che

$$f \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad f \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}.$$