

ESERCIZIO 3

1

(i)

$$A_k = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & k^2-1 & 0 \\ 2 & 0 & k \end{pmatrix} \quad A_{0k} = \begin{pmatrix} k^2-1 & 0 \\ 0 & k \end{pmatrix}$$

$$\text{DET } A_k = (k^2-1) \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & k \end{vmatrix} = (k^2-1)(k-4)$$

$$\text{DET } A_{0k} = (k^2-1)k$$

\mathcal{C} È NON DEGENERÈ SE E SOLO SE $k \neq \pm 1, k \neq 4$

$$\text{SE } k = \pm 1 \quad \text{ALLORA } A_{\pm 1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & \pm 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{SE } k = 4 \quad \text{ALLORA } A_4 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 15 & 0 \\ 2 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

IN OGNI CASO $\text{RANK } A_k = 2$ QUINDI

SE $k \in \{-1, 1, 4\}$ ALLORA \mathcal{C}_k È

SEMPLICEMENTE DEGENERÈ

\mathcal{C}_k È A CENTRO SE E SOLO SE

$k \neq 0, k \neq \pm 1$; SE $k \in \{0, 1, -1\}$ ALLORA

\mathcal{C}_k NON È A CENTRO

$$B_h = \begin{pmatrix} 0 & 0 & h^2 \\ 0 & 3h & 1 \\ h^2 & 1 & h-1 \end{pmatrix} \quad B_{0h} = \begin{pmatrix} 3h & 1 \\ 1 & h-1 \end{pmatrix}$$

$$\text{DET } B_h = h^2 \begin{vmatrix} 0 & 3h \\ h^2 & 1 \end{vmatrix} = -h^2 \cdot h^2 \cdot 3h = -3h^5$$

$$\text{DET } B_{0h} = 3h(h-1) - 1 = 3h^2 - 3h - 1$$

D_h È NON DEGENERARE SE E SOLO SE $h \neq 0$

SE $h=0$ ALLORA $B_0 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$

CHE HA RANGO 2, QUINDI D_0 È
SEMPLICEMENTE DEGENERARE

LE SOLUZIONI DI $3h^2 - 3h - 1 = 0$ SONO

$$h = \frac{3 \pm \sqrt{9+12}}{6} = \frac{3 \pm \sqrt{21}}{6} = \frac{1}{2} \pm \sqrt{\frac{7}{12}}$$

D_h È A CENTRO SE E SOLO SE

$$h \neq \frac{1}{2} \pm \sqrt{\frac{7}{12}} ; \text{ SE } h = \frac{1}{2} \pm \sqrt{\frac{7}{12}} \text{ ALLORA}$$

D_h NON È A CENTRO

ORA DETERMINIAMO PER QUALI k ABBIAMO

CHE C_k È UN'ELLISSE O UN'IPERBOLE

$$\text{DET } A_{0k} = (k-1)(k+1)k$$

C_k È UN'ELLISSE SE E SOLO SE $\begin{cases} \text{DET } A_{0k} > 0 \\ \text{DET } A_k \neq 0 \end{cases}$

$$\iff -1 < k < 0 \vee 1 < k < 4 \vee k > 4$$

C_k È UN'IPERBOLE SE E SOLO SE

$$k < -1 \vee 0 < k < 1$$

DETERMINIAMO PER QUALI h ABBIAMO

CHE D_h È UN'ELLISSE O UN'IPERBOLE

$$\text{DET } B_{0h} = 3h^2 - 3h - 1$$

D_h È UN'ELLISSE SE E SOLO SE $\begin{cases} \text{DET } B_{0h} > 0 \\ \text{DET } B_h \neq 0 \end{cases}$

$$\iff h < \frac{1}{2} - \sqrt{\frac{7}{12}} \vee h > \frac{1}{2} + \sqrt{\frac{7}{12}}$$

D_h È UN'IPERBOLE SE E SOLO SE

$$\iff \frac{1}{2} - \sqrt{\frac{7}{12}} < h < 0 \vee 0 < h < \frac{1}{2} + \sqrt{\frac{7}{12}}$$

(ii)

4

DISTINGUIAMO I SEGUENTI CASI:

(a) $-1 < k < 0 \vee 1 < k < 4 \vee k > 4$

(b) $k < -1 \vee 0 < k < 1$

(c) $k = 0$

(d) $k = 1$

(e) $k = -1$

(f) $k = 4$

(a) $-1 < k < 0 \vee 1 < k < 4 \vee k > 4$

$$\mathcal{C}_k: (k^2 - 1)x^2 + ky^2 + 4y + 1 = 0$$

APPLICHIAMO LA TRASFORMAZIONE

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \tilde{M} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} \quad \text{DOVE} \quad \tilde{M} = \left(\begin{array}{c|cc} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -2/k & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -2/k \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & k^2 - 1 & 0 \\ 2 & 0 & k \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -2/k & 0 & 1 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2/k \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 - 4/k & 0 & 2 \\ 0 & k^2 - 1 & 0 \\ 0 & 0 & k \end{pmatrix} =$$

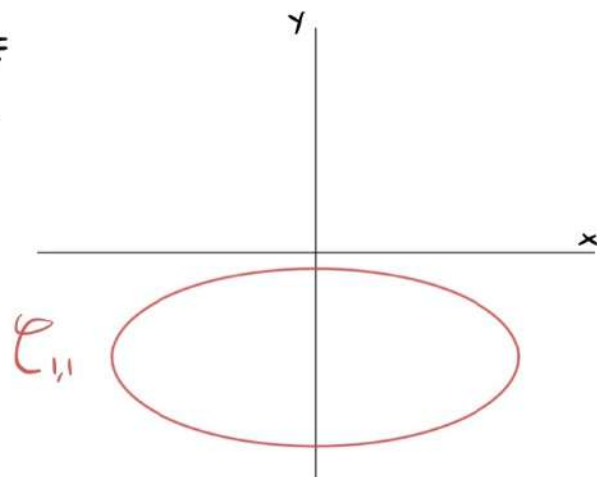
$$= \begin{pmatrix} 1 - 4/k & 0 & 0 \\ 0 & k^2 - 1 & 0 \\ 0 & 0 & k \end{pmatrix}$$

$$\mathcal{C}_k: (k^2 - 1)x'^2 + ky'^2 + \left(\frac{k-4}{k}\right) = 0$$

$$\frac{x'^2}{\left[\frac{k-4}{k(k^2-1)}\right]} + \frac{y'^2}{\left[\frac{k-4}{k^2}\right]} + 1 = 0$$

QUINDI LA TRASFORMAZIONE DEFINITA
DA \tilde{M} PORTA \mathcal{C}_k IN FORMA
CANONICA
EUCLIDEA

IN PARTICOLARE NOTIAMO CHE
 SE $k > 4$ \mathcal{C}_k È UN'ELLISSE A
 PUNTI NON REALI, MENTRE
 SE $-1 < k < 0$ V $1 < k < 4$ \mathcal{C}_k È
 UN'ELLISSE A PUNTI REALI

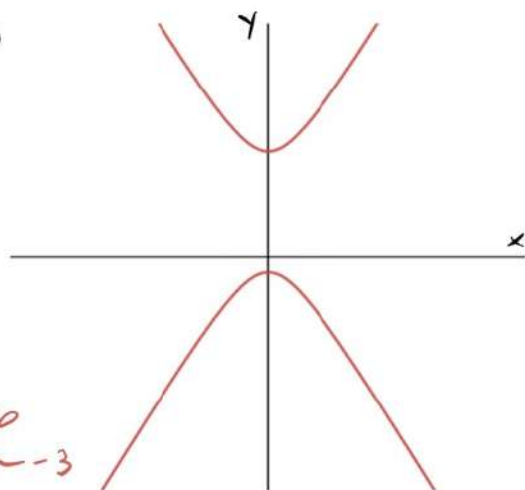


(b) $k < -1$ V $0 < k < 1$

LA STESSA TRASFORMAZIONE DEL
 PUNTO (a) PORTA \mathcal{C}_k IN FORMA CANONICA

$$\mathcal{C}_k: \frac{x'^2}{\left[\frac{k-4}{k(k^2-1)}\right]} + \frac{y'^2}{\left[\frac{k-4}{k^2}\right]} + 1 = 0$$

(IPERBOLE)



(c) $k = 0$

$$\mathcal{C}_0: -x^2 + 4y + 1 = 0$$

$$x^2 - 2\left(2y - \frac{1}{2}\right) = 0$$

ALLORA LA TRASFORMAZIONE

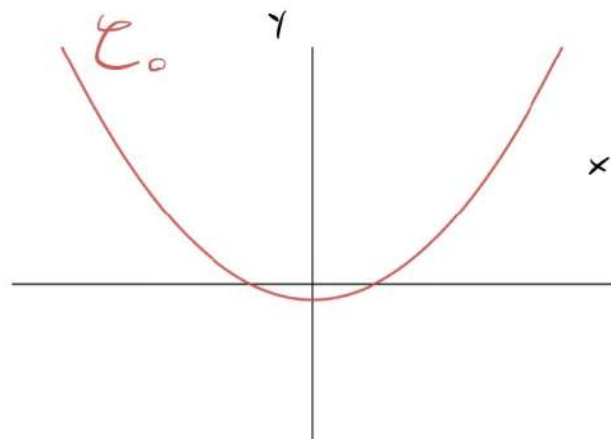
$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x' + \frac{1}{4} \\ y' \end{pmatrix} \text{ PORTA } \mathcal{C}_k \text{ IN}$$

FORMA CANONICA EUCLIDEA

$$\mathcal{C}_0: y' - 2 \cdot \left(2\left(x' + \frac{1}{4}\right) - \frac{1}{2}\right) = 0$$

$$y' - 2 \cdot 2x' = 0$$

(PARABOLA)



(d) $\kappa = 1$

$$\mathcal{C}_1: y^2 + 4y + 1 = 0$$

$$y^2 + 4y + 4 - 3 = 0$$

$$(y+2)^2 - 3 = 0$$

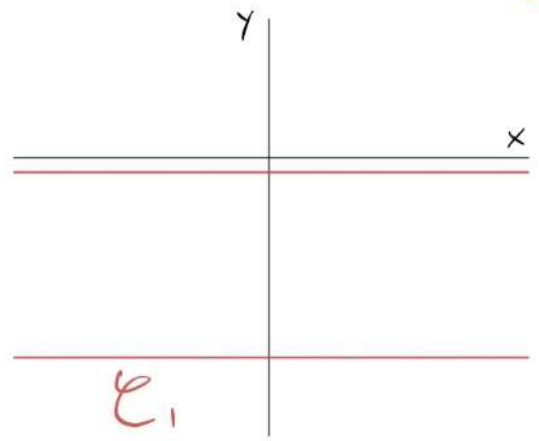
QUINDI LA TRASFORMAZIONE

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x' \\ y'-2 \end{pmatrix} \text{ PORTA } \mathcal{C}_1 \text{ IN FORMA}$$

CANONICA EUCLIDEA

$$\mathcal{C}_1: y'^2 - 3 = 0$$

(COPPIA DI RETTE PARALLELE)



(e) $\kappa = -1$

$$\mathcal{C}_{-1}: -y^2 + 4y + 1 = 0$$

$$y^2 - 4y - 1 = 0$$

$$y^2 - 4y + 4 - 5 = 0$$

$$(y-2)^2 - 5 = 0$$

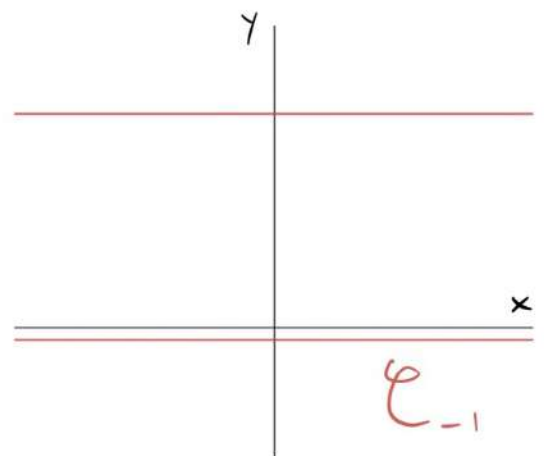
QUINDI LA TRASFORMAZIONE

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x' \\ y'+2 \end{pmatrix} \text{ PORTA } \mathcal{C}_1 \text{ IN FORMA}$$

CANONICA EUCLIDEA

$$\mathcal{C}_{-1}: y'^2 - 5 = 0$$

(COPPIA DI RETTE PARALLELE)



(f) $k = 4$

$$\mathcal{C}_4: 15x^2 + 4y^2 + 4y + 1 = 0$$

$$15x^2 + (2y+1)^2 = 0$$

A PPLICHIAMO LA TRASFORMAZIONE

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x' \\ y' - 1/2 \end{pmatrix} \text{ E OTTIENIAMO}$$

$$\mathcal{C}_4: 15x'^2 + 2y'^2 = 0$$

$$\frac{x'^2}{1/15} + \frac{y'^2}{1/2} = 0$$

CHE È LA FORMA CANONICA EUCLIDEA
DI \mathcal{C}_k (ELLISSE DEGENERE)

(iii)

DOBBIAMO CLASSIFICARE \mathcal{S}_h NEL CASO AFFINE:

SE $h < \frac{1}{2} - \sqrt{\frac{7}{12}}$ \vee $h > \frac{1}{2} + \sqrt{\frac{7}{12}}$ \mathcal{S}_h È UN'ELLISSE;

IN TAL CASO, VOGLIAMO CAPIRE SE È A PUNTI REALI O NO, PER FARLO NOTIAMO

CHE IL PUNTO $(0,0)$ RISOLVE SEMPRE

L'EQUAZIONE DI \mathcal{S}_h , E QUINDI \mathcal{S}_h È

UN'ELLISSE A PUNTI REALI

SE $\frac{1}{2} - \sqrt{\frac{7}{12}} < h < 0 \vee 0 < h < \frac{1}{2} + \sqrt{\frac{7}{12}}$ \mathcal{S}_h È UN'IPERBOLE

SE $h=0$ L'EQUAZIONE DI \mathcal{S}_h È

$$\mathcal{S}_h: -y^2 + 2xy = 0$$

$$y(2x - y) = 0$$

QUINDI \mathcal{S}_h È UNA COPPIA DI

RETTE INCIDENTI IN UN PUNTO

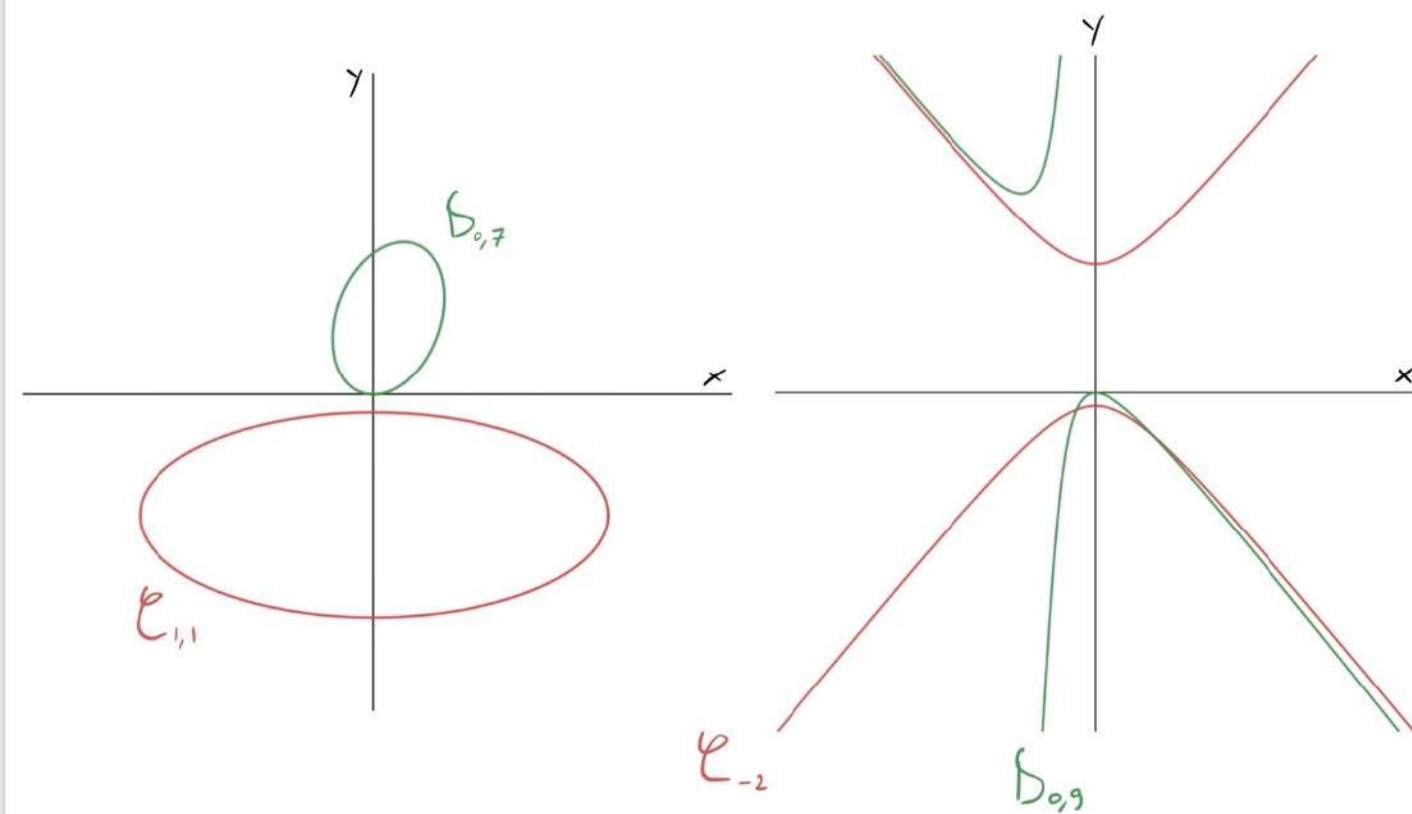
CONCLUDIAMO CHE \mathcal{E}_k E \mathcal{D}_h SONO AFFINEMENTE EQUIVALENTI SE E SOLO SE

$$\left(h < \frac{1}{2} - \sqrt{\frac{7}{12}} \vee h > \frac{1}{2} + \sqrt{\frac{7}{12}} \right) \wedge \left(-1 < k < 0 \vee 1 < k < 4 \right)$$

OPPURE

$$\left(\frac{1}{2} - \sqrt{\frac{7}{12}} < h < \frac{1}{2} + \sqrt{\frac{7}{12}} \right) \wedge \left(k < -1 \vee 0 < k < 1 \right)$$

NEL PRIMO CASO \mathcal{E}_k E \mathcal{D}_h SONO ELLISSI A PUNTI REALI, NEL SECONDO CASO SONO IPERBOLI



ESERCIZIO 2

(i)

$$A_k = \begin{pmatrix} 4k^2 + 4 & -2k^2 & 0 \\ -2k^2 & k^2 - 4 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \end{pmatrix} \quad A_{0k} = \begin{pmatrix} k^2 - 4 & 0 \\ 0 & -4 \end{pmatrix}$$

$$\text{DET } A_k = [(4k^2 + 4)(k^2 - 4) - 4k^4] \cdot (-4) =$$

$$= -4(-12k^2 - 16) = 16(3k^2 + 4) > 0 \quad \forall k \in \mathbb{R}$$

→ \mathcal{C}_k È NON DEGENERE $\forall k \in \mathbb{R}$

$$\text{DET } A_{0k} = (k^2 - 4) \cdot (-4)$$

→ \mathcal{C}_k È NON A CENTRO SE $k = 2 \vee k = -2$

→ \mathcal{C}_k È A CENTRO SE $k \neq 2 \wedge k \neq -2$

$$B_h = \begin{pmatrix} -1 & h & 1 \\ h & h^2 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad B_{0h} = \begin{pmatrix} h^2 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{DET } B_h = -h^2$$

→ \mathcal{D}_h È NON DEGENERE SE $h \neq 0$

$$B_0 = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ HA RANGO 2}$$

→ \mathcal{D}_0 È SEMPLICEMENTE DEGENERE

$$\text{DET } B_{0h} = 0$$

→ \mathcal{D}_h È NON A CENTRO $\forall h \in \mathbb{R}$

(ii)

NOTIAMO CHE A_{0k} È GIÀ DIAGONALE;
SUPPONIAMO $k \neq 2 \wedge k \neq -2$.

DAL MOMENTO IN CUI LA CONICA È
A CENTRO, A PPLI CHIAMO L'ISOMETRIA

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \tilde{M} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} \quad \text{DOVE}$$

$$\tilde{M} = \left(\begin{array}{c|cc} 1 & 0 & 0 \\ \hline -a_{01}/a_{11} & 1 & 0 \\ -a_{02}/a_{22} & 0 & 1 \end{array} \right) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{2k^2}{k^2-4} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & \frac{2k^2}{k^2-4} & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4k^2+4 & -2k^2 & 0 \\ -2k^2 & k^2-4 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{2k^2}{k^2-4} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} 1 & \frac{2k^2}{k^2-4} & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 \frac{2+k^2}{2-k^2} & -2k^2 & 0 \\ 0 & k^2-4 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} 4 \frac{2+k^2}{2-k^2} & 0 & 0 \\ 0 & k^2-4 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \end{pmatrix}$$

$$\mathcal{C}_k: (k^2-4)x'^2 - 4y'^2 + 4 \frac{2+k^2}{2-k^2} = 0$$

STUDIAMO IL SEGNO DEI COEFFICIENTI

$$k^2 - 4 > 0 \iff k > 2 \vee k < -2$$

$$k^2 - 4 < 0 \iff -2 < k < 2$$

$$4 \frac{2+k^2}{2-k^2} > 0 \iff -2 < k < 2$$

$$4 \frac{2+k^2}{2-k^2} < 0 \iff k > 2 \vee k < -2$$

SIA $k > 2 \vee k < -2$, ALLORA

$$\mathcal{C}_k: \frac{x'^2}{a^2} - \frac{y'^2}{b^2} = 1 \quad (\text{IPERBOLE})$$

$$\text{DOVE} \quad a = 2 \sqrt{\frac{k^2+2}{(k^2-4)(k^2-2)}}, \quad b = \sqrt{\frac{k^2+2}{k^2-2}}$$

SIA $-2 < k < 2$, ALLORA

$$\mathcal{C}_k: \frac{x'^2}{a^2} + \frac{y'^2}{b^2} = 1 \quad (\text{ELLISSE})$$

$$\text{DOVE} \quad a = 2 \sqrt{\frac{2+k^2}{(4-k^2)(2-k^2)}}, \quad b = \sqrt{\frac{2+k^2}{2-k^2}}$$

ORA SUPPONIAMO $k=2$ V $k=-2$,
 ALLORA \mathcal{C}_k È NON A CENTRO E LA
 SUA EQUAZIONE È

$$\mathcal{C}_k: -4Y^2 - 16X + 20 = 0$$

$$Y^2 + 4X + 5 = 0$$

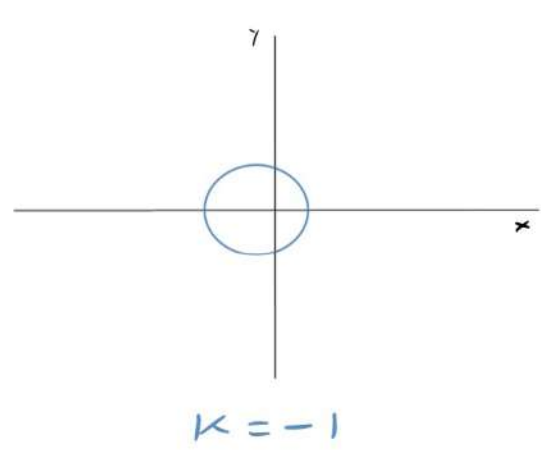
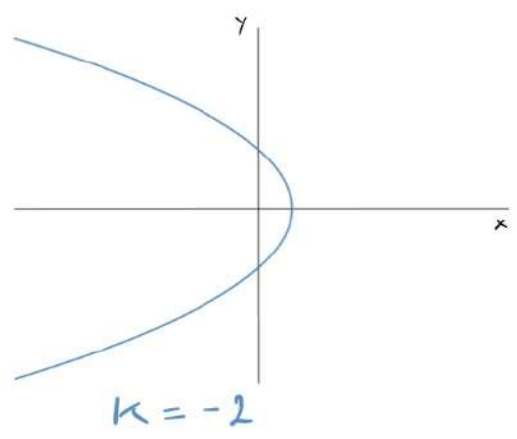
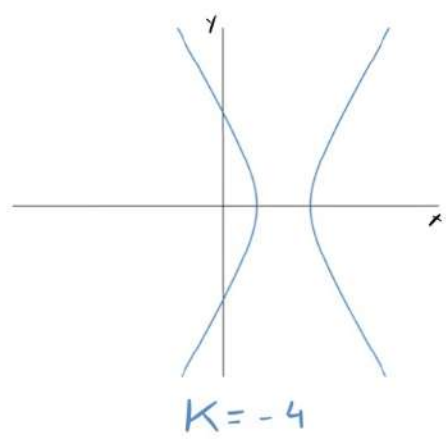
$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \tilde{M} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

$$\tilde{M} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -5/2 \cdot 4 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -5/8 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\mathcal{C}_k: Y'^2 - 4X' = 0$$

$$\mathcal{C}_k: Y'^2 - 2P X' = 0 \quad (\text{PARABOLA})$$

DOVE $P=2$



ESERCIZIO 5

1

(i)

$$\pi: \begin{cases} X = T - 1 \\ Y = T + 1 \\ Z = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} T = X + 1 \\ Y = (X + 1) + 1 \\ Z = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} Y - X - 2 = 0 \\ Z = 0 \end{cases}$$

$$\bar{\pi}: \begin{cases} X_2 - X_1 - 2X_0 = 0 \\ X_3 = 0 \end{cases}$$

$$\pi: X + Z + 1 = 0$$

$$\bar{\pi}: X_1 + X_3 + X_0 = 0$$

(ii)

$$\pi': aX_0 + bX_1 + cX_2 + dX_3 = 0$$

$$\pi' \cap \bar{\pi}: \begin{cases} aX_0 + bX_1 + cX_2 + dX_3 = 0 \\ X_1 + X_3 + X_0 = 0 \end{cases}$$

VOGLIAMO CHE $\bar{M} \cap (W' \cap \bar{W}) \neq \emptyset$

2

OVVERO VOGLIAMO CHE IL

SEGUENTE SISTEMA OMOGENEO

NELLE INCOGNITE X_0, X_1, X_2, X_3

AMMETTA INFINITE SOLUZIONI

$$\begin{cases} aX_0 + bX_1 + cX_2 + dX_3 = 0 \\ X_1 + X_3 + X_0 = 0 \\ X_2 - X_1 - 2X_0 = 0 \\ X_3 = 0 \end{cases}$$

$$A = \begin{pmatrix} a & b & c & d \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ -2 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

DOBBIAMO IMPORRE QUINDI $\text{DET } A = 0$

$$\text{DET } A = 1 \cdot \begin{vmatrix} a & b & c \\ 1 & 0 & 1 \\ -2 & -1 & 1 \end{vmatrix} =$$

$$= - \begin{vmatrix} b & c \\ -1 & 1 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} a & b \\ -2 & -1 \end{vmatrix} = -(b+c) - (-a+2b) =$$

$$= a - 3b - c \quad \longrightarrow \quad a - 3b - c = 0$$

ESERCIZIO 6

1

$$\Pi_k: \begin{cases} X = T + k \\ Y = k + 1 \\ Z = T \end{cases}$$

$$\Delta_k: \begin{cases} X + Y = k \\ X - Z = 1 \end{cases}$$

(i)

$$\Pi_k: \begin{cases} X = Z + k \\ Y = k + 1 \end{cases} \rightarrow \overline{\Pi}_k: \begin{cases} kx_0 - x_1 + x_3 = 0 \\ (k+1)x_0 - x_2 = 0 \end{cases}$$

$$\Delta_k: \begin{cases} X + Y = k \\ X - Z = 1 \end{cases} \rightarrow \overline{\Delta}_k: \begin{cases} kx_0 - x_1 - x_2 = 0 \\ x_0 - x_1 + x_3 = 0 \end{cases}$$

(ii)

SCRIVIAMO $\overline{\Pi}_k$ E $\overline{\Delta}_k$ IN FORMA PARAMETRICA

$$\overline{\Pi}_k: [x_0, x_1, x_2, x_3] = [T, q, (k+1)T, -kT + q]$$

DOVE $[T, q] \in \mathbb{P}_R^1$

$$\overline{\Delta}_k: [x_0, x_1, x_2, x_3] = [U, V, kU - V, -U + V]$$

DOVE $[U, V] \in \mathbb{P}_R^1$

SIA μ UN GENERICO PIANO CONTENENTE
SIA $\overline{\Pi}_k$ CHE $\overline{\Delta}_k$

$$\mu: AX_0 + BX_1 + CX_2 + DX_3 = 0$$

DOBBIAMO IMPORRE LE
SEGUENTI CONDIZIONI

$$\begin{cases} AT + Bq + C(k+1)T + D(-kT + q) = 0 & \forall [T, q] \in \mathbb{P}'_{\mathbb{R}} \\ AU + BV + C(kU - v) + D(-U + v) = 0 & \forall [U, v] \in \mathbb{P}'_{\mathbb{R}} \end{cases}$$



$$\begin{cases} A + C(k+1) - DK = 0 \\ B + D = 0 \\ A + Ck - D = 0 \\ B - C + D = 0 \end{cases}$$

LA MATRICE DEI COEFFICIENTI È

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & k+1 & -k \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & k & -1 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \text{DET } M &= 1 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & k \\ 1 & -1 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 0 & k+1 & -k \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{vmatrix} = \\ &= \begin{vmatrix} k & -1 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ k & -1 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} k+1 & -k \\ -1 & 1 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} k+1 & -k \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = \\ &= k-1 - k - k-1 + k + k+1 = k-1 \end{aligned}$$

SE $k \neq 1$ ALLORA $\text{DET } M \neq 0$

E IL SISTEMA AMMETTE L'UNICA

SOLUZIONE $(A, B, C, D) = (0, 0, 0, 0)$ CHE

NON È ACCETTABILE, PERTANTO NON

ESISTONO PIANI CONTENENTI $\overline{\pi_k}$ ED $\overline{\Delta_k}$.

SE $k = 1$ ALLORA $\text{DET } M = 0$ ED IL

SISTEMA AMMETTE SOLUZIONI NON NULLE

$$\begin{cases} A + 2C - D = 0 \\ B + D = 0 \\ A + C - D = 0 \\ B - C + D = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} A = -m \\ B = m \\ C = 0 \\ D = -m \end{cases} \quad m \in \mathbb{R}$$

PERTANTO, SE $k = 1$, L'EQUAZIONE

DELL'UNICO PIANO CONTENENTE $\overline{\pi_k}$

ED $\overline{\Delta_k}$ È

$$\rho: -x_0 + x_1 - x_3 = 0$$

TUTORATO 10

ESERCIZIO 1

Sia C la conica reale (affine o euclidea) di equazione

$$-x^2 + y^2 + 2\sqrt{3}xy + 2x + 2 = 0$$

Determinare una trasformazione che porta in forma canonica e sia nel caso affine che euclideo

Soluzione

Per portare C in forma canonica vogliamo prima di tutto eliminare il termine in xy

Per farlo la rotuce A associata alla conica C

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & \sqrt{3} \\ 0 & \sqrt{3} & 1 \end{pmatrix}$$

Allora abbiamo che $A_0 = \begin{pmatrix} -1 & \sqrt{3} \\ \sqrt{3} & 1 \end{pmatrix}$

Per eliminare il termine in xy diagonalizziamo A_0 :

La rotuce di A_0 definisce un operatore simet

$$\Rightarrow \exists M \in O(2) \text{ tale che } M^T A_0 M = M^{-1} A_0 M \text{ è diagon}$$

Calcoliamo M :

POLINOMIO CARATTERISTICO

$$P_A = \begin{vmatrix} -2-t & \sqrt{3} \\ \sqrt{3} & 1-t \end{vmatrix} = -(1+t)(1-t) - 3 = -(1-t^2) - 3 = t^2 - 4 = 0$$

$$\Rightarrow \text{Autovalori } t_1 = 2 \text{ e } t_2 = -2$$

Calcoliamo gli autospazi relativi a gli autovalori

V_2 :

$$\begin{pmatrix} -3 & \sqrt{3} \\ \sqrt{3} & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} -3x_1 + \sqrt{3}x_2 = 0 \\ +\sqrt{3}x_1 - x_2 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} -\frac{3}{\sqrt{3}}x_1 + x_2 = 0 \\ x_1 = \frac{x_2}{\sqrt{3}} \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x_2 = \frac{1}{\sqrt{3}} x_1 \\ x_2 = c \end{cases} \Rightarrow v_2 = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{3} \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{"}v_2\text{"}$$

$$V_2 \begin{pmatrix} 1 & \sqrt{3} \\ \sqrt{3} & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x_1 + \sqrt{3}x_2 = 0 \\ \sqrt{3}x_1 + 3x_2 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = -\sqrt{3}x_2 \\ x_2 = c \end{cases}$$

$$\Rightarrow v_{-2} = \begin{pmatrix} -\sqrt{3} \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{"}v_1\text{"}$$

\Rightarrow Sia

$$v_1 = \frac{v_1}{\sqrt{\langle v_1, v_1 \rangle}} = \frac{v_1}{2/\sqrt{3}} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} \\ \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}$$

$$v_2 = \frac{v_2}{\sqrt{\langle v_2, v_2 \rangle}} = \frac{v_2}{2} = \begin{pmatrix} -\sqrt{3}/2 \\ 1/2 \end{pmatrix}$$

Sia M la matrice che ha per colonne gli autovettori allora si ha che

$$M^T A_0 M = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}$$

Applicando la sostituzione $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & -\sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & 1/2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$

$$\sim \begin{cases} x' = \frac{1}{2}x - \frac{\sqrt{3}}{2}y \\ y' = \frac{\sqrt{3}}{2}x + \frac{1}{2}y \end{cases} \quad \text{nella forma e}$$

$$- \left(\frac{1}{2}x - \frac{\sqrt{3}}{2}y \right)^2 + \left(\frac{\sqrt{3}}{2}x + \frac{1}{2}y \right)^2 + 2\sqrt{3} \left(\frac{1}{2}x - \frac{\sqrt{3}}{2}y \right) \left(\frac{\sqrt{3}}{2}x + \frac{1}{2}y \right)$$

\downarrow solo Termini x^2, y^2, xy
 \downarrow che se gli è quasi
 \downarrow cancel
 \downarrow cancel

$$+ 2 \left(\frac{1}{2}x - \frac{\sqrt{3}}{2}y \right) + 2 = 0$$

So che la conica presenta la forma

$$\underbrace{2}_{\text{PRIMO AUTOVALORE}} x^2 + \underbrace{-2}_{\text{secondo autovalore}} y^2 + \underbrace{0}_{\text{Termini } xy \text{ si cancel}} xy + \underbrace{a}_{\text{a, b, c da determinare}} x + \underbrace{b}_{\text{a, b, c da determinare}} y + \underbrace{c}_{\text{a, b, c da determinare}} = 0$$

⇒ Dopo la rototraslazione otteniamo

$$2x^2 - 2y^2 + 2\left(\frac{1}{2}x - \frac{\sqrt{3}}{2}y\right) + 2 \stackrel{=0}{=} 0$$

$$C: 2x^2 - 2y^2 + x - \sqrt{3}y + 2 = 0$$

La prima rototraslazione è data da $\tilde{M} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & M \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1/2 & -\sqrt{3}/2 \\ 0 & \sqrt{3}/2 & 1/2 \end{pmatrix}$

Ora vogliamo eliminare i termini in x, y

$$\begin{cases} x' = x - \frac{a_{01}}{a_{11}} = x - \frac{1/2}{2} = x - \frac{1}{4} \\ y' = y - \frac{a_{02}}{a_{22}} = y - \frac{-\sqrt{3}/2}{-2} = y - \frac{\sqrt{3}}{4} \end{cases}$$

Applichiamo a C la

$$2\left(x - \frac{1}{4}\right)^2 - 2\left(y - \frac{\sqrt{3}}{4}\right)^2 + \left(x - \frac{1}{4}\right) - \sqrt{3}\left(y - \frac{\sqrt{3}}{4}\right) + 2 =$$

$$= 2x^2 + \frac{1}{8} - x - 2y^2 + \frac{3}{8} + \sqrt{3}y + x - \frac{1}{4} - \sqrt{3}y + \frac{3}{4} + 2$$

$$\Rightarrow C: 2x^2 - 2y^2 + 3 = 0$$

Abbiamo applicato alla rettrice di C la

rototraslazione data da $\tilde{M}' = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 1 & 0 \\ -\frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & 1 \end{pmatrix}$

~~Ora abbiamo ottenuto una forma canonica e euclidea~~

Dividiamo per 3 e l'equazione diventa

$$\frac{2}{3}x^2 - \frac{2}{3}y^2 + 1 = 0$$

③ Abbiamo applicato alle A l'OTU di $e \sim \frac{1}{3}A$

Distinguiamo caso affine e euclideo

• CASO affine: applico NORMALITÀ i coefficienti $\rightarrow \begin{cases} x' = \frac{x}{\sqrt{2/3}} \\ y' = \frac{y}{\sqrt{1-2/3}} = \frac{y}{\sqrt{1/3}} \end{cases}$

e l'equazione diventa

$$\boxed{x^2 - y^2 + 1 = 0}$$

• ~~Caso euclideo~~ abbiamo applicato $\tilde{M}'' = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{3}/\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{3}/\sqrt{2} \end{pmatrix}$

• Caso euclideo: l'equazione è

$$\boxed{\frac{x^2}{(\sqrt{3}/2)^2} - \frac{y^2}{(\sqrt{3}/2)^2} = 1}$$

LE AFFINITÀ e ISOMETRIE

• AFFINITÀ: Eniaco

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{3}/\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{3}/\sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1/4 & 1 & 0 \\ -3/4 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1/2 & -\sqrt{3}/2 \\ 0 & \sqrt{3}/2 & 1/2 \end{pmatrix}$$

$\downarrow \tilde{M}''$ $\downarrow \tilde{M}'$

~~...~~ $C^T A C = \tilde{M}''^T \tilde{M}'^T A \tilde{M}' \tilde{M}''$

ed è così che $(\tilde{x})^T A C \tilde{x} = 0 \Leftrightarrow$

$$\tilde{x}^T C^T A C \tilde{x} = 0 \sim \text{ha l'equazione}$$

$$x^2 - y^2 + 1 = 0$$

$$\text{dove } \tilde{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

① caso ellittico

$$C' = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1/4 & 1/2 \\ 3/4 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1/2 - \sqrt{3}/4 \\ 0 & \sqrt{3}/4 & 1/2 \end{pmatrix}$$

e la conica ha equazione

$$\frac{x^2}{(\sqrt{3}/4)^2} - \frac{y^2}{(\sqrt{3}/2)^2} = 1$$

②

Esercizio 4

P. Considero lo spazio proiettivo $\mathbb{P}^3_{\mathbb{R}}$ con coordinate proiettive $[x_0 : \dots : x_3]$. Si considero il sottospazio vettoriale V_1 di \mathbb{R}^4 generato dai vettori

$v_1 = (1, 0, 3, 2)$ e $v_2 = (3, 0, -1, 0)$ e i sottospazi proiettivi di $\mathbb{P}^3_{\mathbb{R}}$ definiti come $S_1 = P(V_1)$ e

$$S_2: x_0 - 2x_1 + x_3 = 2x_0 + 2x_3 + kx_1 = 0, \quad k \in \mathbb{R}$$

Più in generale $U_0 \in V$ e gli spazi U_i $2x_0 \neq 0$ e $x_2 \neq 0$ con coordinate $w_i = \frac{x_i}{x_0}$ per $i = 1, 2, 3$ e $w_i = \frac{x_i}{x_2}$ per $i = 0, 1, 3$

1) Si dice al variare di $k \in \mathbb{R}$ quali sono le dimensioni di $S_1, S_2, S_1 \cap S_2$ e di $L(S_1, S_2)$

Soluz:

- Il sottospazio vettoriale V_1 di \mathbb{R}^4 è generato da due vettori indipendenti e, quindi, ha dimensione 2.

$$\Rightarrow \dim(S_1) = 2 - 1 \Rightarrow 1 \quad \text{dove } S_1 = P(V_1) \Rightarrow \text{è retto proiettivo}$$

- S_2 è descritto da due equazioni lineari omogenee e per stabilità la dimensione dovrebbe essere 2. Per essere indipendente.

La matrice dei coefficienti

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 & 1 \\ 2 & k & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

ha rango 4 se e solo se $k \neq -4$ (per $k = -4$ il rango è 2).

$$\Rightarrow \dim(S_2) = \begin{cases} 2 & \text{per } k \neq -4 \Rightarrow \text{P. proiettivo} \\ 1 & \text{per } k = -4 \Rightarrow \text{retto proiettivo} \end{cases}$$

$$-S_1 \cap S_2$$

Scrivere le equazioni cartesiane della retta S_1

$$S_1: \begin{cases} x_0 = t + 3s \\ x_1 = 0 \\ x_2 = 3t - s \\ x_3 = 2t \end{cases} \quad s, t \in \mathbb{R} \quad \text{eq. parametriche}$$

Scrivere la equazione

$$\leadsto \begin{cases} t = \frac{x_3}{2} \\ -x_2 + \frac{3}{2}x_3 = s \\ x_1 = 0 \\ x_0 = t + 3s \end{cases} \quad \leadsto \begin{cases} x_1 = 0 \\ x_0 - \frac{3x_3}{2} + 3x_2 + \frac{9}{2}x_3 = 0 \end{cases}$$

$$\leadsto \begin{cases} x_1 = 0 \\ 5x_3 - 3x_2 - x_0 = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow S_1 \cap S_2: \begin{cases} x_1 = 0 \\ 5x_3 - 3x_2 - x_0 = 0 \\ x_0 - 2x_1 + x_3 = 0 \\ 2x_0 + 2x_3 + 4x_2 = 0 \end{cases} \quad \leadsto \begin{cases} 5x_3 - 3x_2 - x_0 = 0 \\ x_0 = -x_3 \\ x_0 = -x_3 \end{cases}$$

$$\leadsto \begin{cases} x_0 = -t \\ x_1 = 0 \\ x_2 = 2t \\ x_3 = t \end{cases}$$

\Rightarrow il punto $[-2:0:2:1]$ che ha direzione

$$\Rightarrow \dim(S_1 \cap S_2) = 0$$

$$\Rightarrow L(S_1, S_2) \approx$$

$$\bullet \bullet K = -4$$

$$\begin{aligned} \dim(L(S_1, S_2)) &= \dim(S_1) + \dim(S_2) - \dim(S_1 \cap S_2) = \\ &= 1 + 2 - 0 = 3 \Rightarrow \bar{e} \text{ tutto } \mathbb{P}^3 \end{aligned}$$

$$\bullet K \neq -4 \quad \dim(L(S_1, S_2)) = \dim(S_1) + \dim(S_2) - \dim(S_1 \cap S_2) = 1 + 1 - 0 = 2$$

2) Posto $K=3$ si ricorrono le equ. cartesiane per $L(S_1, S_2)$

- $S_1 \in \mathbb{P}(V_1)$ dove $V_1 = \langle v_1, v_2 \rangle$

- S_2 ? calcoliamo \approx

$$\begin{cases} 2x_0 - 2x_1 + x_3 = 0 \\ 2x_0 + 2x_3 + 3x_4 = 0 \end{cases} \quad \text{Cartesiane}$$

Calcoliamo le parametriche

$$\begin{pmatrix} 2 & -2 & 0 & 1 \\ 2 & 2 & 0 & 3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & -2 & 0 & 1 \\ 0 & 4 & 0 & 4 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x_0 = 2x_1 + x_3 \\ x_1 = x_3 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x_0 = 3t \\ x_1 = t \\ x_2 = s \\ x_3 = t \end{cases}$$

$$\Rightarrow S_2 = \mathbb{P}(V_2)$$

$$\text{dove } V_2 = \left\langle \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$$

$\begin{matrix} w_1 \\ w_2 \end{matrix}$

$$3) \quad L(S_1, S_2) \stackrel{0}{=} \begin{array}{c|cccc} x_0 & x_1 & x_2 & x_3 \\ \hline 3 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & -1 & 0 \end{array} \begin{array}{l} \uparrow w_1 \\ \uparrow w_2 \\ \rightarrow v_2 \end{array}$$

$$\leadsto \text{ho eq: } 3x_1 - 3x_3 = 0$$

3) Si scriviamo delle eq. parametriche (nelle coordinate di U_0) per $U_0 \cap S_1$

Soluzioni

Per ricavare $S_1 \cap U_0$ basta decomporre le eq. relative ad S_1 rispetto a x_0

$$\text{Si ottiene così } 5x_3 - 3x_2 - x_0 = x_1 = 0$$

ovvero nei punti di U_0 :

$$S_1 \cap U_0: (1/x_0)(5x_3 - 3x_2 - x_0) = (1/x_0)x_1 = 0$$

$$\Rightarrow 5(x_3/x_0) - 3(x_2/x_0) - 1 = (x_1/x_0) = 0$$

Che nelle coordinate $y_i = x_i/x_0$

$$S_1 \cap U_0: 5y_3 - 3y_2 - 1 = y_1 = 0$$